



УСТОЙЧИВОСТЬ ПО ВЕКТОРНОМУ КРИТЕРИЮ ЗАДАЧИ МНОГОКРИТЕРИАЛЬНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ С НЕПРЕРЫВНЫМИ ЦЕЛЕВЫМИ ФУНКЦИЯМИ

***Т.Т.Лебедева**, кандидат экономических наук,
старший научный сотрудник, Институт кибернетики
имени В.М.Глушкова НАН Украины, Киев, Украина*

***Н.В.Семенова**, доктор физико-математических наук,
ведущий научный сотрудник, Институт кибернетики
имени В.М.Глушкова НАН Украины, Киев, Украина*

***Т.И.Сергиенко**, кандидат физико-математических наук,
старший научный сотрудник, Институт кибернетики
имени В.М.Глушкова НАН Украины, Киев, Украина*



Важное место в исследованиях, осуществляемых в последние десятилетия специалистами в области дискретной оптимизации, в частности, научными сотрудниками Института кибернетики имени В.М. Глушкова НАН Украины, занимает проблема устойчивости многокритериальных (векторных) задач.



Постановка задачи

Рассмотрим векторную задачу дискретной оптимизации

$$Z(M(F, X)) : \max \{ F(x) \mid x \in X \},$$

состоящую в поиске элементов некоторого множества оптимальных решений $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, где

$$\mathfrak{M} = \{ Sl(F, X), P(F, X), Sm(F, X) \},$$

$P(F, X)$ – множество Парето-оптимальных (эффективных) решений задачи, $Sl(F, X)$ – множество оптимальных по Слейтеру (слабо эффективных) решений, $Sm(F, X)$ – множество оптимальных по Смейлу (строго эффективных) решений.



Согласно [3, 14] справедливы соотношения:

$$M(F, X) = \{x \in X \mid \omega(x, M(F, X)) = \emptyset\},$$

$$\omega(x, P(F, X)) = \{z \in X \mid F(z) \geq F(x), F(z) \neq F(x)\},$$

$$\omega(x, Sl(F, X)) = \{z \in X \mid F(z) > F(x)\},$$

$$\omega(x, Sm(F, X)) = \{z \in X \mid z \neq x, F(z) \geq F(x)\},$$

$F = (f_1, f_2, \dots, f_\ell)$ – векторный критерий, $f_i : R^n \rightarrow R^1$, $i \in N_\ell$, – частные критерии, $N_\ell = \{1, \dots, \ell\}$, ℓ – количество частных критериев, $\ell \geq 2$, $X \subset Z^n$, Z^n – множество всех целочисленных векторов в R^n , $2 \leq |X| < \infty$.



Пусть $u = (u_1, u_2)$ – набор входных данных задачи $Z(M(F, X))$, который является элементом некоторого пространства U всех входных данных задачи. Это пространство можно представить как декартово произведение $U = U_1 \times U_2$ пространства U_1 входных данных, необходимых для описания векторного критерия F , и пространства U_2 тех входных данных, которые описывают допустимое множество X .



Например, если частные критерии задачи представлены квадратичными функциями $f_i(x) = \langle x, D_i x \rangle + \langle c_i, x \rangle$, $i \in N_\ell$, то

положим $u_1 = (D, C) \in U_1 = R^{n \times n \times \ell} \times R^{\ell \times n}$, где

$$D = (D_1, \dots, D_\ell) \in R^{n \times n \times \ell}, \quad D_i \in R^{n \times n}, \quad C = [c_{ij}] \in R^{\ell \times n},$$

$$c_i = (c_{i1}, \dots, c_{in}) \in R^n.$$



Если допустимая область X задачи – непустое конечное множество вида

$$X_G = G(Q, p, h) \cap Z^n,$$

где $G(Q, p, h) = \left\{ x \in R^n \mid g_i(x) \leq 0, i \in N_m \right\}$ – выпуклое множество,

$g_i(x) = \langle x, Q_i x \rangle + \langle p_i, x \rangle + h_i$, $p_i \in R^n$, $h_i \in R$, $Q_i \in R^{n \times n}$ – симметричная неотрицательно определенная матрица, $i \in N_m$, то

положим $u_2 = (Q, p, h) \in U_2 = R^{m \times m \times n} \times R^{m \times n} \times R^m$.



Исследовано пять типов устойчивости задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, относительно возмущений ее входных данных. При этом рассмотрено три возможных варианта учета таких возмущений, а именно:

- 1) принимаются во внимание только возмущения во входных данных для векторного критерия,
- 2) учитываются возмущения только во входных данных, необходимых для описания ограничений задачи,
- 3) рассматриваются возмущения во всех входных данных, которые привлекаются к описанию задачи.



Для набора $u = (u_1, u_2) \in U$ входных данных задачи $Z(M(F, X))$ и любого числа $\delta > 0$ определим множество $O_\delta(u)$ возмущенных входных данных согласно одной из следующих формул:

$$O_\delta(u) = \{u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \mid u_1(\delta) \in O_\delta(u_1), u_2(\delta) = u_2\},$$

если учитываются возмущения данных только в векторном критерии;

$$O_\delta(u) = \{u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \mid u_1(\delta) = u_1, u_2(\delta) \in O_\delta(u_2)\},$$

когда рассматриваются возмущения входных данных только в ограничениях;



$$O_\delta(u) = \{u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \mid u_1(\delta) \in O_\delta(u_1), u_2(\delta) \in O_\delta(u_2)\}$$

если речь идет о возмущении всех входных данн задачи. Здесь

$$O_\delta(u_i) = \{u_i(\delta) \in U_i \mid \|u_i(\delta) - u_i\|_i < \delta\}, \|\cdot\|_i - \text{норма в пространстве}$$

$U_i, i = 1, 2.$

Символами $F_{u_1(\delta)}$ и $X_{u_2(\delta)}$ обозначены соответственно векторный критерий и допустима область задачи при возмущенных входных данных $u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u).$



$$O_\delta(u) = \{u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \mid u_1(\delta) \in O_\delta(u_1), u_2(\delta) \in O_\delta(u_2)\}$$

если речь идет о возмущении всех входных данн задачи. Здесь

$$O_\delta(u_i) = \{u_i(\delta) \in U_i \mid \|u_i(\delta) - u_i\|_i < \delta\}, \|\cdot\|_i - \text{норма в пространстве}$$

$U_i, i = 1, 2.$

Символами $F_{u_1(\delta)}$ и $X_{u_2(\delta)}$ обозначены соответственно векторный критерий и допустима область задачи при возмущенных входных данных $u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u).$



Основные определения

Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, является T_1 -устойчивой, если $\exists \delta > 0$ такое, что $\forall (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u)$:

$$M(F, X) \cap M(F_{u_1(\delta)}, X_{u_2(\delta)}) \neq \emptyset.$$

Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, является T_2 -устойчивой, если $\exists \delta > 0$ и $\exists x \in M(F, X)$ такие, что

$$\forall (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u): x \in M(F_{u_1(\delta)}, X_{u_2(\delta)}).$$



Основные определения

Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, является T_3 -устойчивой, если $\exists \delta > 0$ такое, что $\forall (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u)$:

$$M(F_{u_1(\delta)}, X_{u_2(\delta)}) \subseteq M(F, X).$$

Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, является T_4 -устойчивой, если $\exists \delta > 0$ такое, что $\forall (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u)$:

$$M(F, X) \subseteq M(F_{u_1(\delta)}, X_{u_2(\delta)}).$$

Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, является T_5 -устойчивой, если $\exists \delta > 0$ такое, что $\forall (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u)$:

$$M(F, X) = M(F_{u_1(\delta)}, X_{u_2(\delta)}).$$



Очевидно, что из устойчивости определенного типа относительно возмущений всех входных данных задачи следует ее устойчивость этого же типа относительно возмущений входных данных для векторного критерия и возмущений входных данных, необходимых для описания ограничений. В общем случае обратное утверждение неверно.



Относительно устойчивости типа T_1 отметим, в частности, что задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, со всеми линейными и квадратичными частичными критериями всегда T_1 -устойчива по векторному критерию [4]. Для задачи $Z(M(F, X))$, в которой $X = X_G$, понятие T_1 - и T_2 -устойчивости по ограничениям эквивалентны. Понятие T_1 -устойчивости к возмущениям всех входных данных задачи $Z(P(F, X))$ с квадратичными частными критериями и допустимым множеством $X = X_G$ эквивалентно понятию T_2 -устойчивости по ограничениям.



Установлены необходимые и достаточные условия T_2 -, T_3 -, T_4 - и T_5 -устойчивости задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$ [4-7]. Показано, что понятие устойчивости этих типов можно свести к двум более очевидным определенным далее понятиям, которые касаются устойчивости допустимых решений и помогают раскрыть природу действия возмущений во входных данных на множества допустимых, оптимальных и неоптимальных решений задачи.



Обозначим

$$\bar{\mathfrak{M}} = \mathfrak{M} \cup \{X, X \setminus P(F, X), X \setminus Sl(F, X), X \setminus Sm(F, X)\},$$

– совокупность подмножеств множества X . Пусть \mathcal{M} – любой элемент из $\bar{\mathfrak{M}}$. Выберем произвольно число $\delta > 0$ и набор возмущенных входных данных $u(\delta) = (u_1(\delta), u_2(\delta)) \in O_\delta(u)$.

Обозначим $\mathcal{M}_{u(\delta)}$ подмножество возмущенного допустимого множества $X_{u_2(\delta)}$, которое соответствует множеству \mathcal{M} как подмножеству допустимого множества X . Например, если $\mathcal{M} = X \setminus P(F, X)$, то $\mathcal{M}_{u(\delta)} = X_{u_2(\delta)} \setminus P(F_{u_1(\delta)}, X_{u_2(\delta)})$.



Будем говорить, что точка $x \in \mathcal{M} \in \bar{\mathfrak{M}}$ *устойчиво принадлежит* множеству \mathcal{M} , если $\exists \delta > 0$ такое, что $\forall u(\delta) \in O_\delta(u)$: $x \in \mathcal{M}_{u(\delta)}$, и *неустойчиво принадлежит* множеству \mathcal{M} в противном случае. Множество $\text{Ker}(\mathcal{M})$ всех точек, которые *устойчиво* принадлежат множеству $\mathcal{M} \in \bar{\mathfrak{M}}$, составляет *ядро устойчивости* множества \mathcal{M} :

$$\text{Ker}(\mathcal{M}) = \left\{ x \in \mathcal{M} \mid \exists \delta > 0 \forall u(\delta) \in O_\delta(u) (x \in \mathcal{M}_{u(\delta)}) \right\}.$$

Очевидно, из включения $\mathcal{M}' \subset \mathcal{M}$, где $\mathcal{M}, \mathcal{M}' \in \bar{\mathfrak{M}}$, следует включение: $\text{Ker}(\mathcal{M}') \subset \text{Ker}(\mathcal{M})$.



В случае, когда рассматриваются вопросы устойчивости по векторному критерию задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, каждое ее решение $x \in X$, которое *устойчиво* не принадлежит множеству $M(F, X)$, будет *устойчиво* принадлежать его дополнению $X \setminus M(F, X)$ и $\text{Ker}(X \setminus M(F, X)) = \Omega(M(F, X))$.



Очевидна справедливость следующих утверждений, которые связывают понятие T_2 - и T_4 -устойчивости задачи $Z(M(F, X))$ с понятием ее допустимого решения, которое устойчиво принадлежит множеству $M(F, X)$.

Теорема 1. Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, T_2 -устойчива тогда и только тогда, когда среди ее допустимых решений существует хотя бы одно, устойчиво принадлежащее множеству $M(F, X)$, то есть $\text{Ker}(M(F, X)) \neq \emptyset$.



Теорема 2. Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, T_4 -устойчива тогда и только тогда, когда **все** ее оптимальные решения устойчиво принадлежат множеству $M(F, X)$, то есть

$$\text{Ker}(M(F, X)) = M(F, X). \quad (1)$$

Следующей теоремой понятие T_3 -устойчивости задачи $Z(M(F, X))$ связывается с понятием допустимого решения, которое устойчиво не принадлежит множеству $M(F, X)$.



Теорема 3. Пусть $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, $M(F, X) \neq X$.

Необходимым условием T_3 -устойчивости задачи $Z(M(F, X))$ есть такое:

$$X \setminus M(F, X) = \Omega(M(F, X)). \quad (2)$$

Если $X = X_G$, то (2) является и достаточным условием T_3 -устойчивости задачи $Z(M(F, X))$.



Очевидно, что при условии $M(F, X) = X$ задача $Z(M(F, X)) - T_3$ -устойчива по векторному критерию. Если, кроме того, $X = X_G$, то такая задача является T_3 -устойчивой относительно каждого из трех рассмотренных здесь вариантов учета возмущений во входных данных.

Из приведенных выше определений разных типов устойчивости следует, что задача $Z(M(F, X)) T_5$ -устойчива тогда и только тогда, когда она одновременно T_3 -устойчиво и T_4 -устойчива.



Необходимое и достаточное условие T_5 устойчивости задачи $Z(M(F, X))$

Теорема 4. Пусть $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, $M(F, X) \neq X$ и $X = X_G$.

Задача $Z(M(F, X))$ T_5 -устойчива тогда и только тогда, когда выполняются условия (1) и (2).

Если $M(F, X) = X$, то задача $Z(M(F, X))$ T_5 -устойчива по векторному критерию тогда и только тогда, когда выполняется условие (1). Если, кроме того, $X = X_G$, то это условие есть также необходимым и достаточной для T_5 -устойчивости относительно возмущений всех входных дани задачи.



Таким образом, изучение проблемы устойчивости относительно возмущений входных данных задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, может основываться на результатах исследования ядра устойчивости $\text{Ker}(M(F, X))$, решении вопросов о его непустоте и его равенстве со всем оптимальным множеством $M(F, X)$, о равенстве множества неоптимальных допустимых решений $X \setminus M(F, X)$ и множества $\Omega(M(F, X))$ тех допустимых решений задачи, которые устойчиво не принадлежат оптимальному множеству $M(F, X)$.



Приведем формулы, которые описывают множества $\text{Ker}(M(F, X))$ и $\Omega(M(F, X))$ в некоторых частных случаях.

При исследовании устойчивости задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, к возмущениям векторного критерия $F = (f_1, \dots, f_\ell)$, где $f_i: R^n \rightarrow R^1, i \in N_\ell$, – квадратичные функции, получены следующие соотношения:

$$\text{Ker}(Sl(F, X)) = \text{Ker}(P(F, X)) = \text{Ker}(Sm(F, X)) = Sm(F, X),$$

$$\Omega(Sl(F, X)) = \Omega(P(F, X)) = \Omega(Sm(F, X)) = X \setminus Sl(F, X).$$



Для задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, в которой учитываются возмущения входных данных лишь в ограничениях, описывающих допустимое множество $X = X_G$, справедливы такие соотношения:

$$\text{Ker}(S\ell(F, X)) = S\ell(F, X) \cap \text{int } G(Q, p, h),$$

$$\text{Ker}(P(F, X)) = P(F, X) \cap \text{int } G(Q, p, h),$$

$$\text{Ker}(Sm(F, X)) = Sm(F, X) \cap \text{int } G(Q, p, h).$$



Если, кроме того, все частные критерии, составляющие векторный критерий $F = (f_1, f_2, \dots, f_\ell)$ этой задачи – вогнутые непрерывно дифференцируемые функции, то имеют место такие формулы

$$\Omega(Sl(F, X)) = \{x \in X \setminus Sl(F, X) \mid \omega(x, Sl(F, X)) \cap \text{int } G(Q, p, h) \neq \emptyset\},$$

$$\Omega(P(F, X)) = \{x \in X \setminus P(F, X) \mid \omega(x, P(F, X)) \cap \text{int } G(Q, p, h) \neq \emptyset\},$$

$$\Omega(Sm(F, X)) = \{x \in X \setminus Sm(F, X) \mid \omega(x, Sm(F, X)) \cap \text{int } G(Q, p, h) \neq \emptyset\}.$$



При изучении устойчивости задачи $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \mathfrak{M}$, с учетом возмущений, которым подвергаются все ее входные данные, необходимые для описания и частных критериев f_1, f_2, \dots, f_ℓ , заданных в виде вогнутых квадратичных функций, и допустимого множества $X = X_G$, получены соотношения:

$$\text{Ker}(S\ell(F, X)) = \text{Ker}(P(F, X)) = \text{Ker}(Sm(F, X)) = \\ Sm(F, X) \cap \text{int } G(Q, p, h).$$



Приведем теоремы, касающиеся устойчивости задач по векторному критерию

Теорема 5. Задача $Z(Sl(F, X))$ T_3 -устойчива по векторному критерию.

Теорема 6. Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \{P(F, X), Sm(F, X)\}$, T_3 -устойчива по векторному критерию тогда и только тогда, когда $M(F, X) = Sl(F, X)$.

Теорема 7. Задача $Z(Sm(F, X))$ T_4 -устойчива по векторному критерию.

Теорема 8. Задача $Z(M(F, X))$, где $M(F, X) \in \{Sl(F, X), P(F, X)\}$, T_4 -устойчива по векторному критерию тогда и только тогда, когда $M(F, X) = Sm(F, X)$.



Постановка задачи. Основные определения

Рассмотрим задачу векторной оптимизации следующего вида:

$$Q(F, X) : \max\{F(x) \mid x \in X\}, \quad X \neq \emptyset, \text{ где } X \text{ — множество из } R^n$$

произвольной структуры, возможно дискретной, R^n — n -мерное действительное пространство, $F(x) = (f_1(x), \dots, f_\ell(x))$, $\ell \geq 2$,

$f_i : R^n \rightarrow R^1$ — непрерывная функция, $i \in N_\ell = \{1, \dots, \ell\}$. Пусть задача

$Q(F, X)$ состоит в отыскании элементов множества Парето-

оптимальных решений $P(F, X) = \{x \in X \mid \pi(x, F, X) = \emptyset\}$, где

$$\pi(x, F, X) = \{y \in X \mid F(y) \geq F(x), F(y) \neq F(x)\}.$$



Постановка задачи. Основные определения

Введем в рассмотрение также множества решений, оптимальных по Слейтеру,

$$Sl(F, X) = \{x \in X \mid \sigma(x, F, X) = \emptyset\},$$

где $\sigma(x, F, X) = \{y \in X \mid F(y) > F(x)\}$,

и оптимальных по Смейлу,

$$Sm(F, X) = \{x \in X \mid \eta(x, F, X) = \emptyset\},$$

$$\eta(x, F, X) = \{y \in X \mid y \neq x, F(y) \geq F(x)\}.$$

Очевидно, что $\forall x \in X \quad \sigma(x, F, X) \subset \pi(x, F, X) \subset \eta(x, F, X)$ и $Sm(F, X) \subset P(F, X) \subset Sl(F, X)$.



Согласно [14] множество Парето не пусто и внешне устойчиво, если допустимое множество X задачи является непустым компактом, то есть ограничено и замкнуто, а критериальная вектор-функция $F(x)$ задачи полунепрерывна сверху (покомпонентно) на X .

Утверждение 1. Пусть допустимое множество X задачи $Q(F, X)$ является замкнутым. Тогда множество $S\ell(F, X)$ тоже замкнуто.

Отметим, что множества $P(F, X)$ и $Sm(F, X)$ оптимальных соответственно по Парето и по Смейлу решений (например, для частично целочисленной задачи $Q(F, X)$) могут быть не замкнутыми даже при условии замкнутости допустимого множества X .



Для задачи $Q(F, X)$ в качестве входных данных, которые могут подвергаться возмущениям, будем рассматривать коэффициенты векторного критерия F .

Набор таких входных данных обозначим $u \in U$, U – пространство входных данных задачи. Для $u \in U$ и $\forall \delta > 0$ определим множество $O_\delta(u) = \{u(\delta) \in U \mid \|u(\delta) - u\| < \delta\}$.

Введем в рассмотрение задачу с возмущенными входными данными: $Q(F_{u(\delta)}, X) : \max \{F_{u(\delta)}(x) \mid x \in X\}$, где $u(\delta) \in O_\delta(u)$,

$$F_{u(\delta)}(x) = (f_1^{u(\delta)}(x), \dots, f_\ell^{u(\delta)}(x)).$$



Типы устойчивости относительно возмущений входных данных для векторного критерия задачи $Q(F, X)$

Задачу $Q(F_u, X)$ назовем:

T_1 -устойчивой по векторному критерию, если $\exists \delta > 0$, что $\forall u(\delta) \in O_\delta(u)$ справедливо неравенство $P(F_u, X) \cap P(F_{u(\delta)}, X) \neq \emptyset$;

T_2 -устойчивой по векторному критерию, если $\exists \delta > 0$, для которого справедливо неравенство $\bigcap_{u(\delta) \in O_\delta(u)} P(F_{u(\delta)}, X) \neq \emptyset$;



Типы устойчивости относительно возмущений входных данных для векторного критерия задачи $Q(F, X)$

T_3 -устойчивой (T_4 -устойчивой, T_5 -устойчивой) по векторному критерию, если $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0: \forall u(\delta) \in O_\delta(u)$ выполняется условие

$$P(F_u, X) \cap O_\varepsilon(x(\delta)) \neq \emptyset \quad \forall x(\delta) \in P(F_{u(\delta)}, X) \quad (3)$$

(соответственно условие

$$P(F_{u(\delta)}, X) \cap O_\varepsilon(x) \neq \emptyset \quad \forall x \in P(F_u, X) \quad (4)$$

для T_4 -устойчивости и оба условия (4) и (5) для T_5 -устойчивости), где

$$O_\varepsilon(x) = \left\{ x' \in R^n \mid \|x - x'\| < \varepsilon \right\} \quad \forall x \in R^n.$$



Типы устойчивости относительно возмущений входных данных для векторного критерия задачи $Q(F, X)$

Условие (3) равносильно включению $P(F_{u(\delta)}, X) \subset O_\varepsilon(P(F_u, X))$,

а условие (4) – $P(F_u, X) \subset O_\varepsilon(P(F_{u(\delta)}, X))$, где

$O_\varepsilon(B) = \{x \in R^n \mid r(x, B) < \varepsilon\}$, $r(x, B) = \inf_{y \in B} \|x - y\|$ – расстояние между

любой точкой $x \in R^n$ и множеством B .



Теорема 9. Если множество X ограничено и замкнуто, то равенство $S\ell(F, X) = \text{cl}(P(F, X))$ – достаточное условие T_3 -устойчивости по векторному критерию задачи $Q(F, X)$.

Теорема 10. Пусть множество X ограничено и замкнуто. Достаточным условием T_4 -устойчивости по векторному критерию задачи $Q(F, X)$ является выполнение $\text{cl}(P(F, X)) = \text{cl}(Sm(F, X))$.

Теорема 11. Если множество X ограничено и замкнуто, то равенство $S\ell(F, X) = \text{cl}(P(F, X)) = \text{cl}(Sm(F, X))$ – достаточное условием T_5 -устойчивости по векторному критерию задачи $Q(F, X)$.



Необходимые условия T_3 - и T_4 -устойчивости задачи при дополнительных условиях, наложенных на $F(x)$

$$f_i(x) = g_i(x) + \langle c_i, x \rangle, i \in N_\ell, f_i : R^n \rightarrow R^1, g_i : R^n \rightarrow R^1, c_i \in R^n.$$

Входные данные $u \in U$ представим в виде $u = (u^g, C)$, где u^g – набор всех входных данных, для функций $g_i(x)$, $i \in N_\ell$, $C \in R^{\ell \times n}$.

Теорема 12 [2]. Необходимым условием T_3 -устойчивости по векторному критерию задачи $Q(F, X)$, в которой $f_i(x) = \langle c_i, x \rangle$, $i \in N_\ell$, является выполнение равенства $S^\ell(F, X) = \text{cl}(P(F, X))$.

Теорема 13. Пусть множество X замкнуто. Необходимым условием T_4 -устойчивости по векторному критерию задачи $Q(F, X)$ с частными критериями $f_i(x) = g_i(x) + \langle c_i, x \rangle$, $i \in N_\ell$, является выполнение равенства $\text{cl}(P(F, X)) = \text{cl}(Sm(F, X))$.



Литература

1. Kozeratskaya L.N., Lebedeva T.T., Sergienko T.I. Mixed integer vector optimization: Stability issues. *Cybernetics and Systems Analysis*. 1991. Vol.27, N. 1. P. 76–80.
2. Kozeratskaya L.N. Vector optimization problems: Stability in the decision space and in the space of alternatives. *Cybernetics and Systems Analysis*. 1994. Vol. 30, N. 6. P. 891–899.
3. Сергиенко И.В., Козерацкая Л.Н., Лебедева Т.Т. Исследование устойчивости и параметрический анализ дискретных оптимизационных задач. Киев: Наук. думка, 1995. 170 с.
4. Lebedeva, T.T., Semenova N.V., Sergienko T.I. Stability of vector problems of integer optimization: Relationship with the stability of sets of optimal and nonoptimal solutions. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2005. Vol. 41, N. 4. P. 551–558.
5. Lebedeva T.T., Sergienko T.I. Different types of stability of vector integer optimization problem: general approach. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2008. Vol. 44, N. 3. P. 429–433.



Литература

7. Lebedeva T.T., Semenova N.V., Sergienko T.I. Qualitative characteristics of the stability vector discrete optimization problems with different optimality principles. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2014. Vol. 50, N. 2. P. 228–233.
8. Sergienko I.V., Lebedeva T.T., Semenova N.V. Existence of solutions in vector optimization problems. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2000. Vol. 36, N 6. P.823–828.
9. Sergienko T.I. Conditions of Pareto optimization problems solvability: stable and unstable solvability. *Butenko S., Pardalos P., Shylo V. (eds) Optimization Methods and Applications. Springer Optimization and Its Applications, Springer, Cham*. 2017. Vol. 130. P. 457-464.
10. Lebedeva T.T., Semenova N.V., Sergienko T.I. Multi-objective optimization problem: stability against perturbations of input data in vector-valued criterion. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2020. Vol. 56, N 6. P. 953 – 958.



Литература

11. Emelichev V.A., Kotov V.M., Kuzmin K.G., Lebedeva T.T., Semenova N.V., Sergienko T.I. Stability and effective algorithm for solving multiobjective discrete optimization problem with incomplete information. *Journal of Automation and Information Sciences*. 2014. Vol. 46, N. 2. P. 27–41.
12. Emelichev V.A., Kuzmin K.G. Stability radius of a vector integer linear programming problem: case of a regular norm in the space of criteria. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2010. Vol. 46, N 1. P. 72–79.
13. Emelichev V., Nikulin Yu. On the quasistability radius for a multicriteria integer linear programming problem of finding extremum solutions. *Cybernetics and Systems Analysis*. 2019. 55, N 2. P. 949–957.
14. Подиновский В.В., Ногин В.Д. Парето-оптимальные решения многокритериальных задач. М.: Наука, 1982. 256 с.



Спасибо за внимание!